# 服务器设计框架

## 设计目标

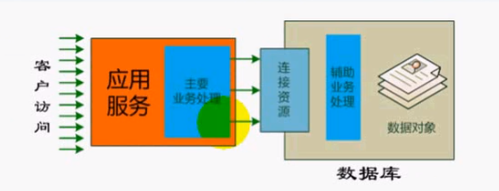
高并发服务器设计目标：

1. 高性能（High Performance）
2. 高可用（High Availability）
3. 伸缩性（Scalability）

## 架构演变

### C/S+B/S架构

一个典型的服务器结构：



技术：网络I/O（epoll）+服务器高性能编程技术+数据库

数据库可能出现的问题：

1. 超出数据库连接数：数据库并发连接数10个，应用服务器这边有1000个并发请求，将会有990个请求失败；
2. 超出时限：数据库并发连接数10个，数据库1秒中之内最能处理1000个请求，应用服务器这边有10000个并发请求，会出现0~10秒的等待。

针对上述问题，可以采用的解决方案：

1. DAL队列服务+连接池
2. 主要业务逻辑搬到应用服务器处理，数据库只做辅助的业务处理
3. 缓存

### 分布式架构

## 规范

服务器程序规范涉及：

1. 以后台形式运行
2. 有日志系统
3. 以非root身份运行
4. 可配置
5. 需要考虑资源的使用

## syslog

应用程序使用syslog函数和守护进程通信：

#include <syslog.h>

void syslog(int priority, const char\* message, …);



## 后台进程

服务器程序后台化的过程：

1. 创建子进程，关闭父进程
2. 设置文件权限掩码
3. 创建新的会话
4. 切换工作目录
5. 关闭标准输入、输出设备
6. 关闭其他打开的文件描述符

## 设计模型

### 循环式模式



这种模式没有充分利用多核CPU，不适合执行时间长的服务，比较适用于短连接的服务，如果需要长连接则需要在read和write之间不断循环，只能服务一个客户端。

高性能网络服务器不能采用循环式模式。

### 并发式模型

高并发服务器模型：

1. 多进程并发服务器

客户端操作基本步骤（客户端无特殊操作）：

1. socket创建监听套接字
2. bind绑定地址结构
3. listen设置监听上限
4. accept创建cfd负责实际的socket连接处理（每个accept都创建一个进程）

while(1)

{

accept(); //接收客户端请求

pid = fork();

if(0==pid)

//处理结果

}

1. 子进程：close(lfd)

父进程：close(cfd)，注册信号捕获函数SIGCHLD，在回调函数中完成子进程回收

1. 多线程并发服务器

服务端基本操作：

1. socket
2. bind
3. listen
4. accept

while(1)

{

cfd = accept(lfd);

pthread\_create(&tid,NULL,tfn,NULL);

}

1. 子线程

void \*tfn(void \*args)

{

close(lfd);

read();

}

1. 多路IO复用服务器：select/poll/epoll



并发式模型每一个连接都有一个进程或线程来处理连接，在建立和销毁线程或进程时需要建立和释放连接，消耗也比较大。

### Reactor模型(epoll)



Reactor模型可以在一个线程中并发处理多个请求，缺点是没有充分利用多核CPU，不适用执行时间比较长的服务。

注：Reactor是纯异步。

### Reactor+threads模型

Reactor模型只适用于执行时间短的服务，如果需要处理长时间连接请求，可以引入线程池：



该模型的缺点在于Reactor只能在一个线程中，不能充分利用多核CPU。

### Reactors in thread模型



### 对比



## 功能模块





# I/O模型

一个IO操作其实分成了两个步骤：发起IO请求和实际的IO操作。

阻塞IO和非阻塞IO的区别在于第一步：发起IO请求是否会被阻塞，如果阻塞直到完成那么就是传统的阻塞IO；如果不阻塞，那么就是非阻塞IO。

同步IO和异步IO的区别就在于第二个步骤是否阻塞，如果实际的IO读写阻塞请求进程，那么就是同步IO，因此阻塞IO、非阻塞IO、IO复用、信号驱动IO都是同步IO；如果不阻塞，而是操作系统帮你做完IO操作再将结果返回给你，那么就是异步IO。

## BIO

**客户端代码：**

//Bind，Connect

Socket client = new Socket("127.0.0.1",7777);

//读写

PrintWriter pw = new PrintWriter(client.getOutputStream());

BufferedReader br=

new BufferedReader(new InputStreamReader(System.in));

pw.write(br.readLine());

//Close

pw.close();

br.close();

**服务端代码：**

Socket socket;

//Bind，Listen

ServerSocket ss = new ServerSocket(7777);

while (true) {

//Accept

socket = ss.accept();

//一般新建一个线程执行读写

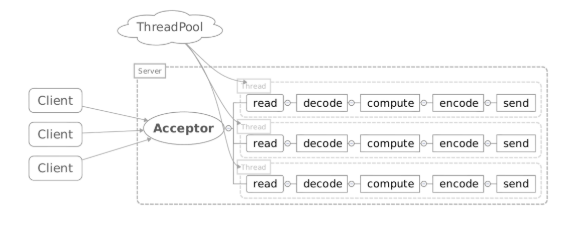
BufferedReader br = new BufferedReader(

new InputStreamReader(socket .getInputStream()));

System.out.println("you input is : " + br.readLine());

}

模型图如下所示：



**优点：**

模型简单

编码简单

**缺点：**

性能瓶颈低

优缺点很明显。这里主要说下缺点：**主要瓶颈在线程上**。每个连接都会建立一个线程。虽然线程消耗比进程小，但是一台机器实际上能建立的有效线程有限，以Java来说，1.5以后，一个线程大致消耗1M内存！且随着线程数量的增加，CPU切换线程上下文的消耗也随之增加，在高过某个阀值后，继续增加线程，性能不增反降！而同样因为一个连接就新建一个线程，所以编码模型很简单！

就性能瓶颈这一点，就确定了BIO并不适合进行高性能服务器的开发！像Tomcat这样的Web服务器，从7开始就从BIO改成了NIO，来提高服务器性能！

## NIO

**NIO客户端代码（连接）：**

//获取socket通道

SocketChannel channel = SocketChannel.open();

channel.configureBlocking(false);

//获得通道管理器

selector=Selector.open();

channel.connect(new InetSocketAddress(serverIp, port));

//为该通道注册SelectionKey.OP\_CONNECT事件

channel.register(selector, SelectionKey.OP\_CONNECT);

**NIO客户端代码（监听）：**

while(true){

//选择注册过的io操作的事件(第一次为SelectionKey.OP\_CONNECT)

selector.select();

while(SelectionKey key : selector.selectedKeys()){

if(key.isConnectable()){

SocketChannel channel=(SocketChannel)key.channel();

if(channel.isConnectionPending()){

channel.finishConnect();//如果正在连接，则完成连接

}

channel.register(selector, SelectionKey.OP\_READ);

}else if(key.isReadable()){ //有可读数据事件。

SocketChannel channel = (SocketChannel)key.channel();

ByteBuffer buffer = ByteBuffer.allocate(10);

channel.read(buffer);

byte[] data = buffer.array();

String message = new String(data);

System.out.println("recevie message from server:, size:"

+ buffer.position() + " msg: " + message);

}

}

}

**NIO服务端代码（连接）：**

//获取一个ServerSocket通道

ServerSocketChannel serverChannel = ServerSocketChannel.open();

serverChannel.configureBlocking(false);

serverChannel.socket().bind(new InetSocketAddress(port));

//获取通道管理器

selector = Selector.open();

//将通道管理器与通道绑定，并为该通道注册SelectionKey.OP\_ACCEPT事件，

serverChannel.register(selector, SelectionKey.OP\_ACCEPT);

**NIO服务端代码（监听）：**

while(true){

//当有注册的事件到达时，方法返回，否则阻塞。

selector.select();

for(SelectionKey key : selector.selectedKeys()){

if(key.isAcceptable()){

ServerSocketChannel server =

(ServerSocketChannel)key.channel();

SocketChannel channel = server.accept();

channel.write(ByteBuffer.wrap(

new String("send message to client").getBytes()));

//在与客户端连接成功后，为客户端通道注册SelectionKey.OP\_READ事件。

channel.register(selector, SelectionKey.OP\_READ);

}else if(key.isReadable()){//有可读数据事件

SocketChannel channel = (SocketChannel)key.channel();

ByteBuffer buffer = ByteBuffer.allocate(10);

int read = channel.read(buffer);

byte[] data = buffer.array();

String message = new String(data);

System.out.println("receive message from client, size:"

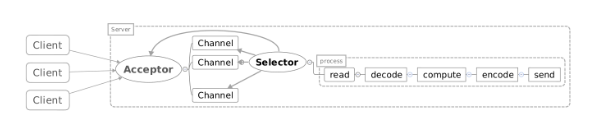
+ buffer.position() + " msg: " + message);

}

}

}

NIO模型示例如下：



Acceptor注册Selector，监听accept事件

当客户端连接后，触发accept事件

服务器构建对应的Channel，并在其上注册Selector，监听读写事件

当发生读写事件后，进行相应的读写处理

**优点：**

性能瓶颈高

**缺点：**

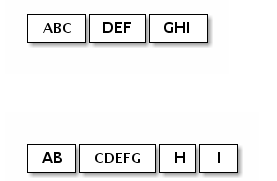
模型复杂

编码复杂

需处理半包问题

NIO的优缺点和BIO就完全相反了!性能高，不用一个连接就建一个线程，**可以一个线程处理所有的连接**！相应的，编码就复杂很多，从上面的代码就可以明显体会到了。还有一个问题，由于是非阻塞的，应用无法知道什么时候消息读完了，就存在了半包问题！

**半包问题**



我们知道TCP/IP在发送消息的时候，可能会拆包！这就导致接收端无法知道什么时候收到的数据是一个完整的数据。例如:发送端分别发送了ABC,DEF,GHI三条信息，发送时被拆成了AB,CDRFG,H,I这四个包进行发送，接受端如何将其进行还原呢？在BIO模型中，当读不到数据后会阻塞，而NIO中不会！所以需要自行进行处理！例如，以换行符作为判断依据，或者定长消息发生，或者自定义协议！

NIO虽然性能高，但是编码复杂，且需要处理半包问题！为了方便的进行NIO开发，就有了Reactor模型！

## AIO

# 事件处理模型

Reactor模式是处理并发I/O比较常见的一种模式，用于同步I/O，中心思想是将所有要处理的I/O事件注册到一个中心I/O多路复用器上，同时主线程/进程阻塞在多路复用器上；一旦有I/O事件到来或是准备就绪(文件描述符或socket可读、写)，多路复用器返回并将事先注册的相应I/O事件分发到对应的处理器中。

Reactor是一种事件驱动机制，和普通函数调用的不同之处在于：应用程序不是主动的调用某个API完成处理，而是恰恰相反，Reactor逆置了事件处理流程，应用程序需要提供相应的接口并注册到Reactor上，如果相应的事件发生，Reactor将主动调用应用程序注册的接口，这些接口又称为“回调函数”。用“好莱坞原则”来形容Reactor再合适不过了：不要打电话给我们，我们会打电话通知你。

Reactor模式与Observer模式在某些方面极为相似：当一个主体发生改变时，所有依属体都得到通知。不过，观察者模式与单个事件源关联，而反应器模式则与多个事件源关联 。

服务器一般处理三类事件：I/O，信号，定时器事件

## Reactor模型

**Reactor模型要求主线程（即I/O处理单元）只负责文件描述符上是否有事件发生**，如果有事件发生，则立即通知工作线程（即逻辑单元），除此之外，主线程不做其他实施性的工作，读写数据，接收新的连接以及处理客户请求的工作都在线程中完成。

**Nginx就是基于Reactor模型**。

### 组件

**Reactor中的组件**

Reactor：Reactor是IO事件的派发者。

Acceptor：Acceptor接受client连接，建立对应client的Handler，并向Reactor注册此Handler。

Handler：和一个client通讯的实体，按这样的过程实现业务的处理。一般在基本的Handler基础上还会有更进一步的层次划分， 用来抽象诸如decode，process和encoder这些过程。比如对Web Server而言，decode通常是HTTP请求的解析， process的过程会进一步涉及到Listener和Servlet的调用。业务逻辑的处理在Reactor模式里被分散的IO事件所打破， 所以Handler需要有适当的机制在所需的信息还不全（读到一半）的时候保存上下文，并在下一次IO事件到来的时候（另一半可读了）能继续中断的处理。为了简化设计，Handler通常被设计成状态机，按GoF的state pattern来实现。

对应上面的NIO代码来看：

Reactor：相当于有分发功能的Selector

Acceptor：NIO中建立连接的那个判断分支

Handler：消息读写处理等操作类

### 工作流程

Reactor模型的工作流程：

1. 主线程注册就绪事件（epoll往内核事件表中注册）
2. 主线程（epoll\_wait）等待连接上的读就绪事件
3. socket有可读事件，（epoll\_wait通知主线程），主线程将socket可读事件放入请求队列
4. 工作线程处理请求队列中的事件
5. 主线程等待连接可写
6. 可写时，主线程将可写事件放入请求队列
7. 工作线程往socket上写入服务器处理客户请求

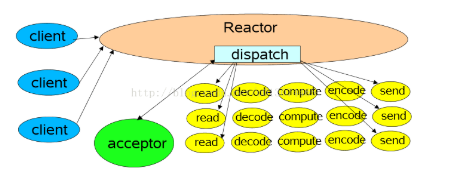


### 分类

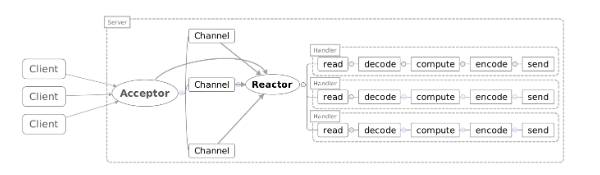
Reactor从线程池和Reactor的选择上可以细分为如下几种：

#### Reactor单线程模型

这是最简单的单Reactor单线程模型。Reactor线程是个多面手，负责多路分离套接字，Accept新连接，并分派请求到处理器链中。该模型适用于处理器链中业务处理组件能快速完成的场景。不过这种单线程模型不能充分利用多核资源，所以实际使用的不多。



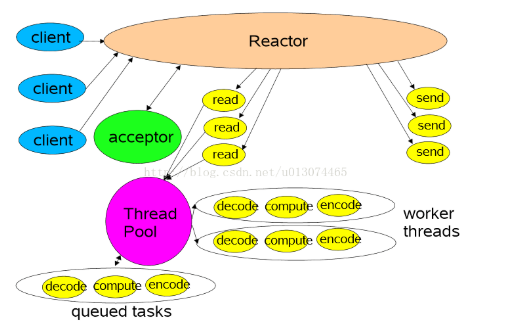
这个模型和上面的NIO流程很类似，只是将消息相关处理独立到了Handler中去了！

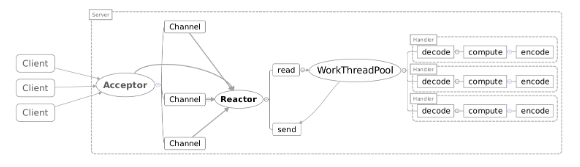


虽然上面说到NIO一个线程就可以支持所有的IO处理。但是瓶颈也是显而易见的！我们看一个客户端的情况，如果这个客户端多次进行请求，如果在Handler中的处理速度较慢，那么后续的客户端请求都会被积压，导致响应变慢！所以引入了Reactor多线程模型!

#### Reactor多线程模型

该模型在事件处理器（Handler）链部分采用了多线程（线程池），也是后端程序常用的模型。



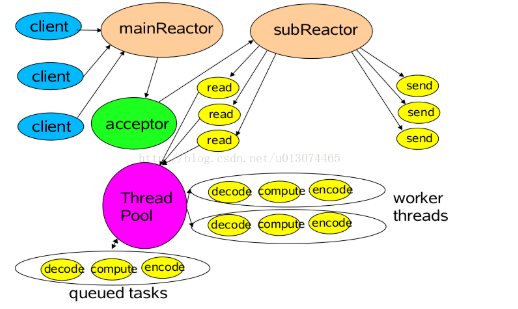


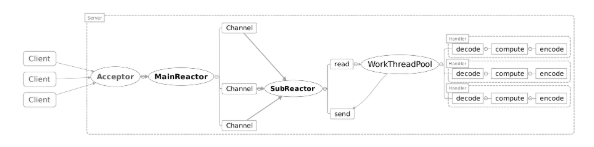
Reactor多线程模型就是将Handler中的IO操作和非IO操作分开，操作IO的线程称为IO线程，非IO操作的线程称为工作线程!这样的话，客户端的请求会直接被丢到线程池中，客户端发送请求就不会堵塞！

但是当用户进一步增加的时候，Reactor会出现瓶颈！因为Reactor既要处理IO操作请求，又要响应连接请求！为了分担Reactor的负担，所以引入了主从Reactor模型!

#### 主从Reactor模型

比起第二种模型，多线程模式（多个Reactor），它是将Reactor分成两部分，mainReactor负责监听并accept新连接，然后将建立的socket通过多路复用器（Acceptor）分派给subReactor。subReactor负责多路分离已连接的socket，读写网络数据；业务处理功能，其交给worker线程池完成。通常，subReactor个数上可与CPU个数等同。





主Reactor用于响应连接请求，从Reactor用于处理IO操作请求！

## Proactor模型

Proactor是和异步I/O相关的。

在Reactor模式中，事件分离者等待某个事件或者可应用或个操作的状态发生（比如文件描述符可读写，或者是socket可读写），事件分离器就把这个事件传给事先注册的处理器（事件处理函数或者回调函数），由后者来做实际的读写操作。

在Proactor模式中，事件处理者(或者代由事件分离者发起)直接发起一个异步读写操作(相当于请求)，而实际的工作是由操作系统来完成的。发起时，需要提供的参数包括用于存放读到数据的缓存区，读的数据大小，或者用于存放外发数据的缓存区，以及这个请求完后的回调函数等信息。事件分离者得知了这个请求，它默默等待这个请求的完成，然后转发完成事件给相应的事件处理者或者回调。

可以看出两者的区别：Reactor是在事件发生时就通知事先注册的事件（读写由处理函数完成）；Proactor是在事件发生时进行异步I/O（读写由OS完成），待IO完成事件分离器才调度处理器来处理。

Proactor模型的工作流程：

1. 主线程注册socket上的读完成事件
2. 主线程处理其他逻辑
3. 读事件完成，发送信号
4. 应用程序调用信号处理函数
5. 主线程继续其他逻辑
6. 写入数据时，发送信号
7. 应用程序使用信号处理函数来善后



同步I/O模拟Proactor模型的原理：

1. 主线程执行数据的读写，同时负责通知
2. 工作线程获取结果，对逻辑的结果进行处理



Reactor模型和Proactor模型的共性：

1. 在连接或者监听socket上调用epoll\_wait
2. 工作线程处理连接上的事件
3. 主线程和工作线程的沟通通过工作队列

## 高效的并发模型

并发模型的特点：

1. 适用于I/O密集型
2. 有多线程和多进程两种
3. I/O处理单元和多个逻辑单元协调完成任务



# 提高服务器性能方法

服务器性能四大杀手：

1. 数据拷贝：可以使用缓存
2. 环境/上下文切换：该不该使用多线程，单线程好还是多线程好，单核服务器（采用状态机编程，效率最佳），多线程能够充分返回多核服务器的性能
3. 内存分配：增加内存池，减少向操作系统申请内存
4. 锁竞争

## 创建池

池：硬件资源充足，以硬件资源换取效率

池可以提高性能的原因：

1. 静态资源无需重新分配
2. 分配资源的系统调用很耗时
3. 避免服务器对内核的频繁访问

### 分类

池根据不同的资源类型，可以分为多种：

1. 内存池
2. 进程池
3. 线程池
4. 连接池

### 内存池

内存池的作用：

1. 存放大块数据
2. 存放数据缓存

内存池创建的方法：

1. 对于用户申请的大块内存使用内存映射
2. 对于小块内存从内存池合适的链表中取出

### 进程/线程池

进程池和线程池的作用：

1. 避免动态启动的时间开销
2. 使得处理更加单一
3. 充分利用硬件资源

进程池和线程池的注意事项：

1. 典型的生产者消费者问题
2. 注意访问共享资源存在的竞争

### 连接池

连接池的作用：

1. 为创建新连接提速
2. 可用于集群内部永久性连接

连接池创建的方法：

1. 预先分配固定数据的连接
2. 对每一个连接都分配相应的资源

## 减少数据复制

减少数据复制的原因：

1. 磁盘I/O操作非常耗时
2. 用户和内核之间的数据耗费系统资源

减少数据复制的方法：

1. 在合适的地方使用“零拷贝”函数
2. 使用共享内存传递信息

## 减少上下文切换和锁

减少上下文切换和锁的原因：

1. 任务的切换存在很大的系统开销
2. 锁使得并发程序编程串行执行

减少上下文切换和锁的方法：

1. 开启的线程不要多于CPU的个数
2. 减少并发程序的公共资源

# 服务器调试技术

## 调整系统参数

修改最大文件描述符：

ulimit –n

ulimit –SHn max-file-number

在/etc/security/limits.conf文件中永久性修改：

hard nofile max-file-number

soft nofile max-file-number

修改系统级文件描述符：

sysctl –w fs.file-max = max-file-number

永久性修改系统级文件描述符：

fs.file-max = max-file-number

## GDB调试器

步骤：gdb🡪attach pid🡪set follow-fork-mode mode

## 系统检测工具